

## FB401 入门教程之组网灯控

### 一、关于本文档

本文档介绍了开发一个简单的组网灯控方案的方法，帮助开发者了解通过蓝牙网络实现设备控制的基本思路。

### 二、前提条件

在动手之前，请确认如下条件已经满足：

1. 您已经阅读了‘快速上手’教程并跑通例程

如果没有，请务必先阅读‘快速上手’。

### 三、范例工程

本教程基于 SDK 中的 Examples\Light 范例。

### 四、设计目标

我们首先确定一个简单目标：实现一个两通道的简单灯控，即一个控制模块控制两个 LED 灯。第一步我们不考虑 PWM 调光，只考虑开关。两通道灯控通常用来实现冷光、暖光的切换。

### 五、基本思路

一个通道对应一个 GPIO 输出，我们要做两通道，所以会用到两个 GPIO 输出。这里我们选择使用 PA4 和 PA6 对应着两个通道，如下：

通道	GPIO
1	PA4
2	PA6

当然你也可以选择用其他的 GPIO。

然后我们来构思一下程序的架构。在 FB401 平台上，我们不需要操心系统的初始化，蓝牙协议栈的运行之类，我们只需要考虑这个应用需要什么特定的逻辑。对于一个灯控，我们需要考虑的就是两件事：

## GPIO 的初始化

## GPIO 的拉高、拉低操作

首先我们来想一下在什么时间做上述的动作，不难想到：

时机	动作
系统初始化完成	GPIO 初始化
收到控制命令	GPIO 拉高、拉低操作

在 FB401 平台，系统初始化完成是一个隶属于 SYS 模块的一个事件，这个事件 Hello World 例程就会用到，我们找出来代码看一下：

```
// SYS 模块事件处理程序
void SYS_EventHandler(uint32_t event, void *params)
{
    switch (event)
    {
        case SYS_EVENT_READY:
            printf("Hello world\r\n");
        }
    }
}
```

很明显，我们只要把红色部分给替换成 GPIO 初始化的代码，即可达到在系统初始化完成后，初始化 GPIO 的目的。

GPIO 初始化的接口是这样的：

```
GPIO_SetPinMode(port, pin, mode);
```

这里，port 指的是 PA,PB,PC,PD，在代码里面表示为 GPIO\_PA, GPIO\_PB 以此类推。

Pin 指的是从 0 到 7 的编码，代码里面是 GPIO\_PIN\_0，GPIO\_PIN\_1，以此类推

Mode 指的是要配置的模式，比如输入，输出，我们要配置的是输出模式 GPIO\_PIN\_MODE\_OUTPUT。

关于接口的完整说明请查阅参考手册。

那么，现在我们打算把 PA4 和 PA6 给初始化成输出模式。代码就是这样的：

```
GPIO_SetPinMode(CH1_PORT, CH1_PIN, GPIO_PIN_MODE_OUTPUT);  
GPIO_SetPinMode(CH2_PORT, CH2_PIN, GPIO_PIN_MODE_OUTPUT);
```

注意这里我们定义了几个宏以提高代码的可读性，他们是：

```
#define CH1_PORT GPIO_PA  
#define CH1_PIN GPIO_PIN_4  
  
#define CH2_PORT GPIO_PA  
#define CH2_PIN GPIO_PIN_6
```

他们的含义显而易见。

初始化完成后，我们还希望有一个默认状态，比如我们希望两个通道默认都是高电平。这就要用到 GPIO 的写操作，这个接口是这样的：

```
GPIO_WritePin(port, pin, value);
```

这个接口和 SetPinMode 很像。Port 和 pin 就不用解释了。Value 的意思是要写入的值，有 0 和 1 两个，对应低电平和高电平。

所以我们要加的两行代码是：

```
GPIO_WritePin(CH1_PORT, CH1_PIN, 1);  
GPIO_WritePin(CH2_PORT, CH2_PIN, 1);
```

现在初始化代码写好了。这时候如果我们运行工程，就会看到两个通道拉高。下一步是在接受到指令的时候进行反应。这时我们就要构思一个指令格式。对于这个应用，我们构思一个非常简单的格式：用一个字节的数据，其中最低两个 bit 对应两个通道的状态：

通道	BIT 掩码
1	0x01
2	0x02

那么我们如何接收数据呢？FB401 平台会管理好底层通信，我们只需要对收到的数据进行处理即可。直接上相关代码，一看便知：

```
// BLE 模块事件处理程序  
void BLE_EventHandler(ble_event_t event, void *params)  
{
```

```
switch (event)
{
case BLE_EVENT_DATA_RX:
{
    ble_data_rx_event_params_t *ep =
(ble_data_rx_event_params_t *)params;
    uint8_t cmd = ep->data[0];

    // printf("CMD: %02X\n", cmd);

    // 我们这个简单的灯控应用,只有一个字节的指令
    // 用这个字节的最低两个 bit 分别控制两个 GPIO PIN 的高低

    // bit 0x01 是通道 1
    if (cmd & 0x01)
    {
        // 通道 1 开
        GPIO_writePin(CH1_PORT, CH1_PIN, 1);
    }
    else
    {
        // 通道 1 关
        GPIO_writePin(CH1_PORT, CH1_PIN, 0);
    }

    // bit 0x02 是通道 2
    if (cmd & 0x02)
    {
        // 通道 2 开
        GPIO_writePin(CH2_PORT, CH2_PIN, 1);
    }
    else
    {
        // 通道 2 关
        GPIO_writePin(CH2_PORT, CH2_PIN, 0);
    }

    break;
}
}
```

这段代码里面，我们定义了一个事件处理函数，处理了一个接收数据的事件，然后根据数据的内容控制两个 GPIO 的电平。

然后怎么测呢？我们可以用微信打开 FB401 的测试程序（蓝牙演示工具），连上我们的硬件，然后发送命令。这部分具体内容可以参考‘快速上手’。

值得一提的是，FB401 默认内建了组网（Mesh）功能，如果你烧录多个模块，你就可以连接一个节点但是控制所有的节点。关于 Mesh 的更多内容，也请看参考手册。

## 六、小结

完整的工程在 Examples\Light。但我们也建议读者亲自基于 Hello World 工程一步一步添加代码建立起来自己的灯控工程，这样就可以有更加深刻的体会。

您可以看出基于 FB401 平台开发应用是一个非常简单直接的过程。掌握了灯控开发的方法后，不知道您是不是想开发更多有趣、有用的智能硬件了呢？